

FXBYx 2轴

● 手臂式 ● 自立电缆

订购型号

FXBYx - S [] [] [] [] **RCX222** [] [] []

机器人主机	电缆	组合	X轴行程	Y轴行程	电缆长度	适用控制器	支持CE标准	输入输出选择1	输入输出选择2
A1	A1	A1	15~95cm	15~55cm	3L: 3.5m(标准) 5L: 5m 10L: 10m	RCX222	未填写:标准 E: CE 规格	N: NPN ^{※1} P: PNP CC: CC-Link DN: DeviceNet PB: Profibus EN: Ethernet ^{※1} YC: YC-Link ^{※2}	未填写:无 N1: OPDIO24/16 (NPN) ^{※1} P1: OPDIO24/17 (PNP) EN: Ethernet ^{※1,※3}
A2	A2	A2							
A3	A3	A3							
A4	A4	A4							

※1. CE 规格时,不能选择 NPN 和 Ethernet。
 ※2. 只适用 YC-Link 的主轴 (Master) 设定。
 ※3. 输入输出选择 1 的情况下,只有选择 CC 或 DN 或 PB 时,输

基本规格

	X轴	Y轴
轴组成 ^{※1}	B10	-
马达输出 AC (W)	100	100
反复定位精度 ^{※2} (mm)	±0.04	±0.04
驱动方式	同步带	同步带
滚珠螺杆导距 (减速比) (mm)	相当于导距 25	相当于导距 25
最高速度 (mm/sec)	1875	1875
动作范围 (mm)	150~950	150~550
机器人电缆长度 (m)	标准: 3.5 选配: 5, 10	

※1. 框架加工 (安装孔, 攻丝孔) 与单轴机器人不同, 请务必加以注意。
 ※2. 单方向的反复定位精度。

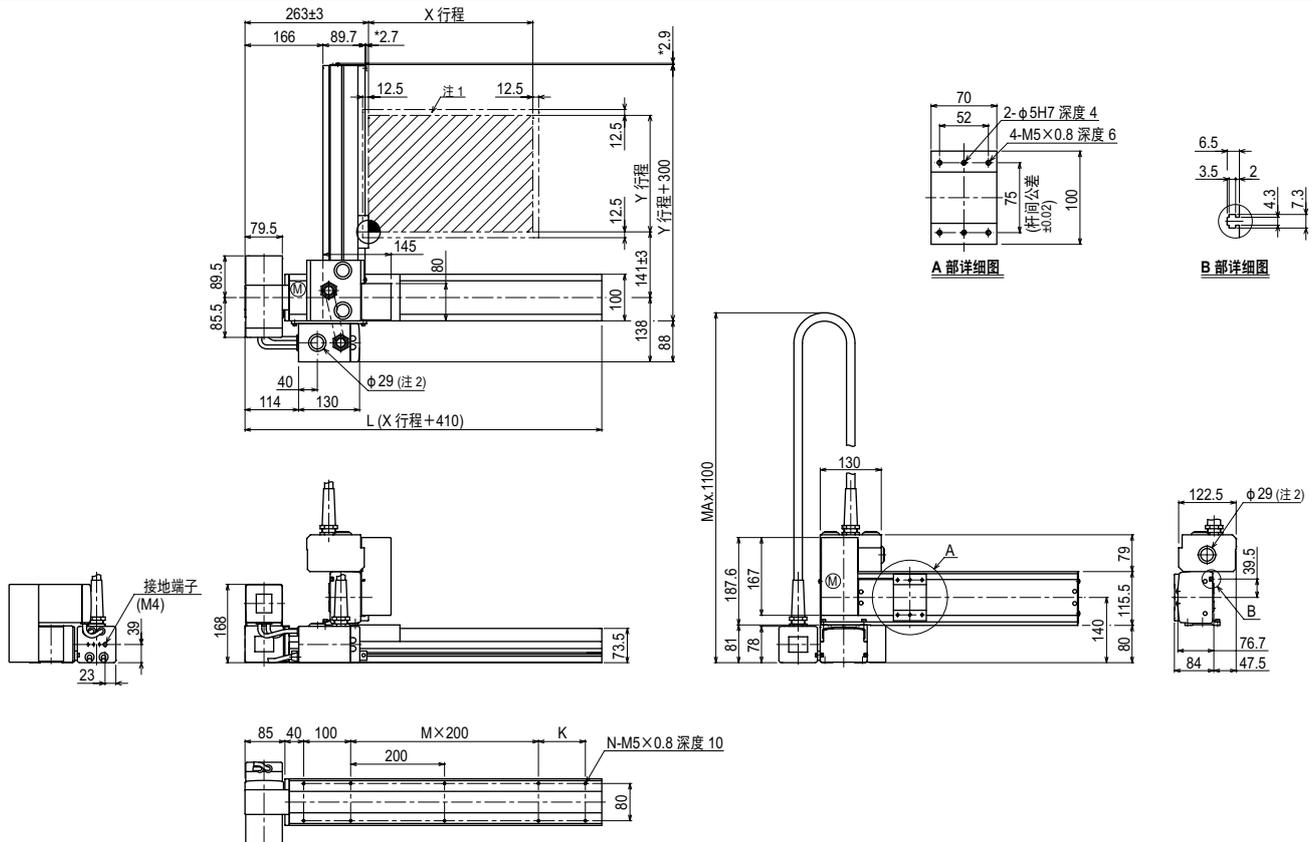
最大搬运重量 (kg)

Y轴行程 (mm)	XY2轴
150	7
250	6
350	5
450	5
550	3

适用控制器

控制器	运行方法
RCX222	程序/迹点定位/遥控命令/在线命令

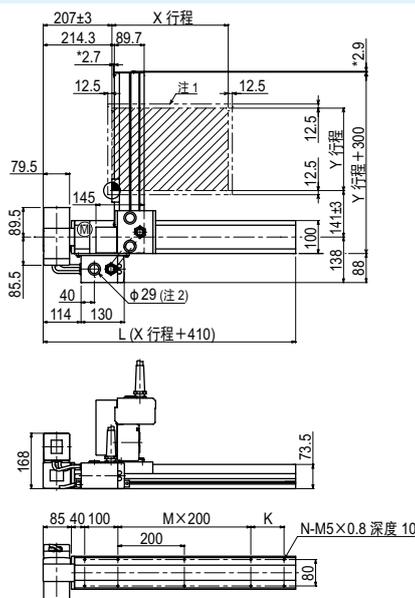
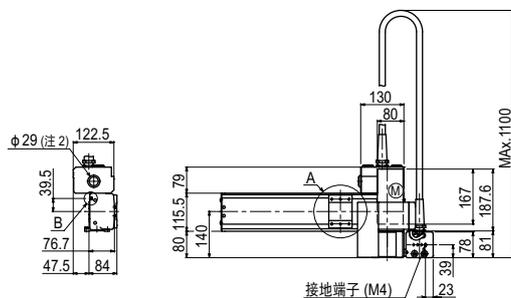
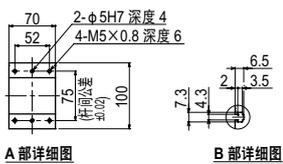
FXBYx 2轴 A1



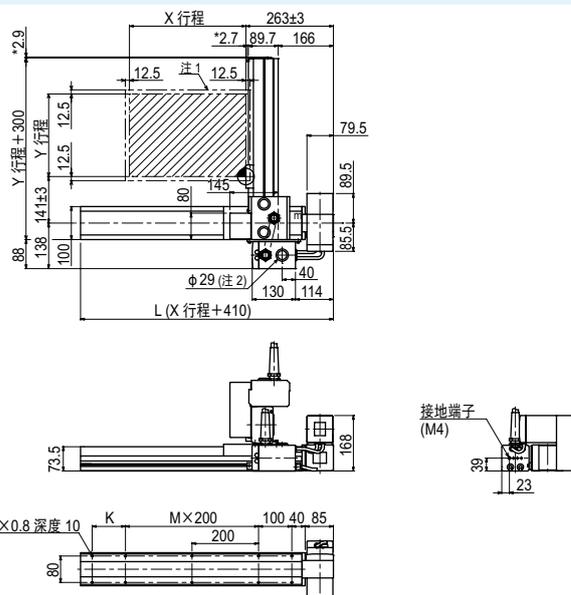
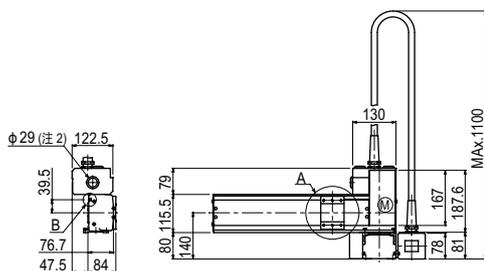
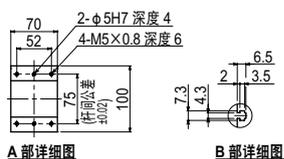
X行程	150	250	350	450	550	650	750	850	950
L	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16
Y行程	150	250	350	450	550				

注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器停止的位置。
 注2. 用户用的电缆取出口。
 注3. 图中*的尺寸为螺丝高度。

FXYBx 2轴 A2



FXYBx 2轴 A3



FXYBx 2轴 A4

