

SIEMENS

S7-300 CP341 作主 S7-200 作从的 Modbus 通信

Modbus Communication -- S7-300 CP341 as Master and S7-200 as Slave

Getting Started

Edition (2009 年 11 月)

摘要 自动化各个厂家在工业控制通信方面都有各自的通信协议及方式。西门子控制产品中通信的主要方式有 **MPI**, **Profibus**, **Ethernet**。在现场应用中, 往往需要两个厂家的控制器进行通信交换数据。**Modbus** 通信是常用的一种。本文就以 **CP341** 都作为 **Modbus** 主站, **S7-200** 作为 **Modbus** 从站的通信实验作介绍。

关键词 CP341 S7-200 Modbus

Key Words CP341 S7-200 Modbus

目 录

S7-300 CP341 作主S7-200 作从的Modbus通信	1
1. 系统简介及软硬件需求	4
1.1 软件环境.....	4
1.1.1 STEP7 V5.4 SP3.....	4
1.1.2 CP PtP Param V5.1 SP8.....	5
1.1.3 CP PTP Modbus Master V3.1.4.....	5
1.1.4 STEP 7 MicroWIN V4.0 SP6.....	5
1.1.5Toolbox_V32-STEP 7-Micro WIN 32 Instruction Library	5
1.2 硬件列表.....	5
1.3 硬件安装.....	5
2. CP341 作Modbus主站的设置与编程	8
2.1 CP341 作Modbus主站的硬件组态	8
2.1.1 硬件组态CPU及CP341.....	8
2.1.2 设置Modbus总线传输速率和帧字符结构.....	8
2.1.3 设置电气接口.....	9
2.1.4 Modbus配置的下载	10
2.2 CP341 作Modbus主站的编程.....	11
3. S7-200 作Modbus从站的设置	15
4. 通信测试.....	17
4.1 FC01 主站读取从站多个DO点状态	17
4.2 FC02 主站读取从站多个DI点状态.....	18
4.3 FC03 主站读取从站多个内部寄存器状态	19
4.4 FC06 主站写单字到从站内部寄存器	20
4.5 FC16 主站写多字到从站内部寄存器	21
附录一推荐网址	23

1. 系统简介及软硬件需求

Modbus 是公开通信协议，其具有两种串行传输模式，ASCII 和 RTU。它们定义了数据如何打包、解码的不同方式。通信双方必须同时支持上述模式中的一种，通常支持 Modbus 通信的设备大都支持 RTU 格式。Modbus 通信标准协议可以通过各种传输方式传播，如 RS232C、RS485、光纤、无线电等。在 S7-200 CPU 通信口上实现的是 RS485 半双工通信，使用的是 S7-200 的自由口功能。

Modbus 是一种单主站的主/从通信模式。Modbus 网络上只能有一个主站存在，主站在 Modbus 网络上没有地址，从站的地址范围为 0 - 247，其中 0 为广播地址，从站的实际地址范围为 1 - 247。

在实现 Modbus 通信方面，西门子 AS 产品中往往会用到 CP341 和 S7-200。其二者之间的不同是 CP341 的接口类型多，包含 RS 232C (V.24) 20 mA (TTY), RS 422/RS 485 (X.27)。由于其实现 Modbus 通信需要购买 Modbus Dongle，在实现功能成本方面比较高。但是由于 CP341 可安装在 ET200M 站上通过 Profibus 的方式与主站相通，此种方案很适合比较大型系统进行的 Modbus 通信设计和改造。S7-200 系列产品是西门子 AS 产品中低端的产品。但是其小而精湛集成了很多通信功能。虽然 S7-200 在实现 Modbus 通信时使用的是 S7-200 的自由口功能，接口采用 RS485，或是通过适配器转换成 RS 232 接口类型不如 CP341 的型号丰富，但是其在实现 Modbus 功能上无需组态和额外购买组件，所以实现起来既简单而且成本低廉，在比较低端的场合是个不错的选择。

在现场应用中 CP341 往往都作为 Modbus 主站来读取第三方设备的数据，而 S7-200 常作为 Modbus 从站与其他设备进行 Modbus 通信。本文就以 CP341 都作为 Modbus 主站，S7-200 作为 Modbus 从站，来实现其二者的 Modbus 通信，阐述二者在实现通信方面的设置和注意事项。需要说明的是 S7-300 与 S7-200 的通讯方式有很多种包括 MPI、Profibus、Ethernet、Modbus 等。本文旨在说明二者在 Modbus 通信方面的具体安装和编程步骤。

1.1 软件环境

1.1.1 STEP7 V5.4 SP3

用于编写 S7-300/400 等 PLC 程序，此软件需要购买，本文档中所有的程序代码均使用 Step7 V5.4 SP3 编写。

1.1.2 CP PtP Param V5.1 SP8

串行通信模板的驱动程序，安装此驱动后才能配置 PtP 模板，并在 Step7 中集成通信编程需要使用的功能块。此驱动随购买模板一起提供，也可以从以下的链接下载。

<http://support.automation.siemens.com/CN/view/zh/27013524>

1.1.3 CP PTP Modbus Master V3.1.4

CP341 或CP441-2 用于Modbus 主站时，需要安装此驱动协议，但安装此驱动之前必须先安装PtP driver，此驱动可以在购买Modbus Dongle时选择购买，或者可以从以下链接下载。<http://support.automation.siemens.com/CN/view/zh/8713784>

1.1.4 STEP 7 MicroWIN V4.0 SP6

此软件是用于 S7-200 编程和组态的软件。此软件可以免费下载到。

1.1.5Toolbox_V32-STEP 7-Micro WIN 32 Instruction Library

S7-200 实现 Modbus 功能，需要使用 Modbus 的指令库，其实质是自由口通信。STEP 7-Micro/WIN V4.0 以上版内部已经带有新的指令库，支持 Modbus 通过 Port0、Port1 进行通信，但在未安装西门子 Instruction Library 软件包的情况下，不能显示出来使用。

要使用西门子的标准指令库，必须先安装西门子的指令库软件包 Instruction Library。安装了 Instruction Library 之后，只要安装的 STEP 7-Micro/WIN 版本是最新的，就能获得相应版本的新指令库。安装 Micro/WIN 的升级包（Service Pack）也会更新指令库的版本。

1.2 硬件列表

● S7-300 站:

CPU315-2DP	6ES7 315-2AG10-0AB0
CP343-1	6ES7 341-1EX30-0XE0
CP341 RS422/485	6ES7 341-1CH01-0AE0
Dongle	6ES7 870-1AA01-0YA0 (MODBUS master)

● S7-200 站:

224XP	6ES7 214-2BD23-0XB8 (选用双口CPU便于调试)
-------	-----------------------------------

1.3 硬件安装

物理接口方面S7-200的通信口为RS485物理接口， CP341选用的也是RS 422/485接口类型的模块。二者之间可采用6ES7 902-3AB00-0AA0 RS 422/485 5m连接电缆。在本系统中

采用的电缆为DP 红B 绿A 两线电缆。

在接线之前首先要仔细阅读CP341及S7-200通信接口的手册，查看通信接口针脚的定义。如图1所示。

S7-200 CPU通信口引脚定义：

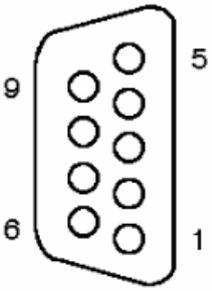
CPU插座(9针母头)	引脚号	PROFIBUS名称	Port0/Port1 (端口0/端口1) 引脚定义
	1	屏蔽	机壳接地 (与端子PE相同) /屏蔽
	2	24V返回	逻辑地 (24V公共端)
	3	RS-485信号 B	RS-485信号 B 或 TxD/RxD +
	4	发送请求	RTS (TTL)
	5	5V返回	逻辑地 (5V公共端)
	6	+5V	+5V, 通过100 Ohm电阻
	7	+24V	+24V
	8	RS-485信号 A	RS-485信号 A 或 TxD/RxD -
	9	不用	10位协议选择 (输入)
	金属壳	屏蔽	机壳接地 (与端子PE相同) /与电缆屏蔽层连通

图 1 S7-200 CPU 通信口引脚定义

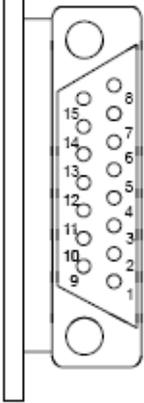
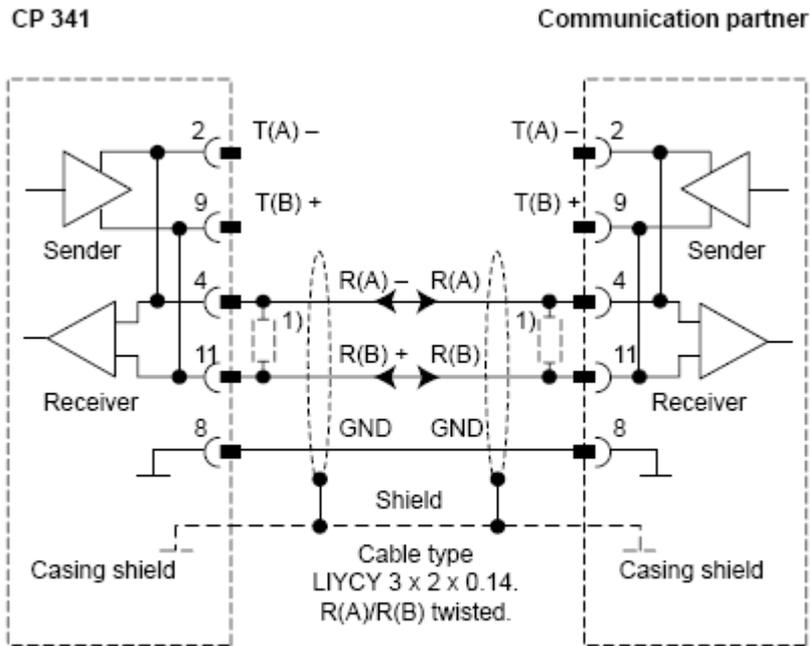
Female Connector on CP341-RS422/485*	Pin	Designation	Input/Output	Meaning
	1	-	-	-
	2	T (A) -	Output	Transmitted data (four-wire operation)
	3	-	-	-
	4	R (A) / T (A) -	Input Input/Output	Received data (four-wire operation) Received/transmitted data (two-wire operation)
	5	-	-	-
	6	-	-	-
	7	-	-	-
	8	GND	-	Functional ground (floating)
	9	T (B) +	Output	Transmitted data (four-wire operation)
	10	-	-	-
	11	R (B) / T (B) +	Input Input/Output	Received data (four-wire operation) Received/transmitted data (two-wire operation)
	12	-	-	-
	13	-	-	-
	14	-	-	-
	15	-	-	-

图 2 CP341 RS 422/485 通信口引脚定义



1) In the case of cables longer than 50 m you must solder in a terminating resistor of approx. 330 Ω on the receiver for trouble-free data traffic.

图 3 CP341 通过 RS485 与通信对象的连接方式

在接线时，S7-200端由于是9针 RS485口，故用标准的DP连接器。而CP341上的接口为15针口，其4、11对应RS485接线方式的连根线。从S7-200端口3引出的是红色B线，其连接CP341 15针口的11端口。从S7-200端口8引出的是绿色A线，其连接CP341 15针口的4端口。如图4所示。

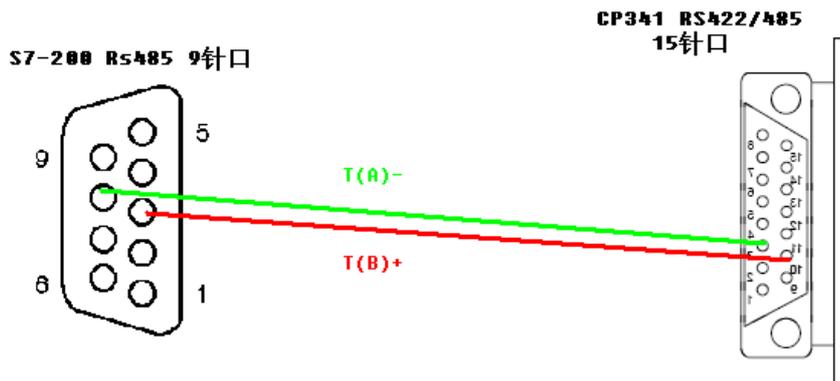


图 4 S7-200 与 CP341 RS 422/485 接口通过 DP 电缆的接线图

2. CP341 作 Modbus 主站的设置与编程

2.1 CP341 作 Modbus 主站的硬件组态

2.1.1 硬件组态 CPU 及 CP341

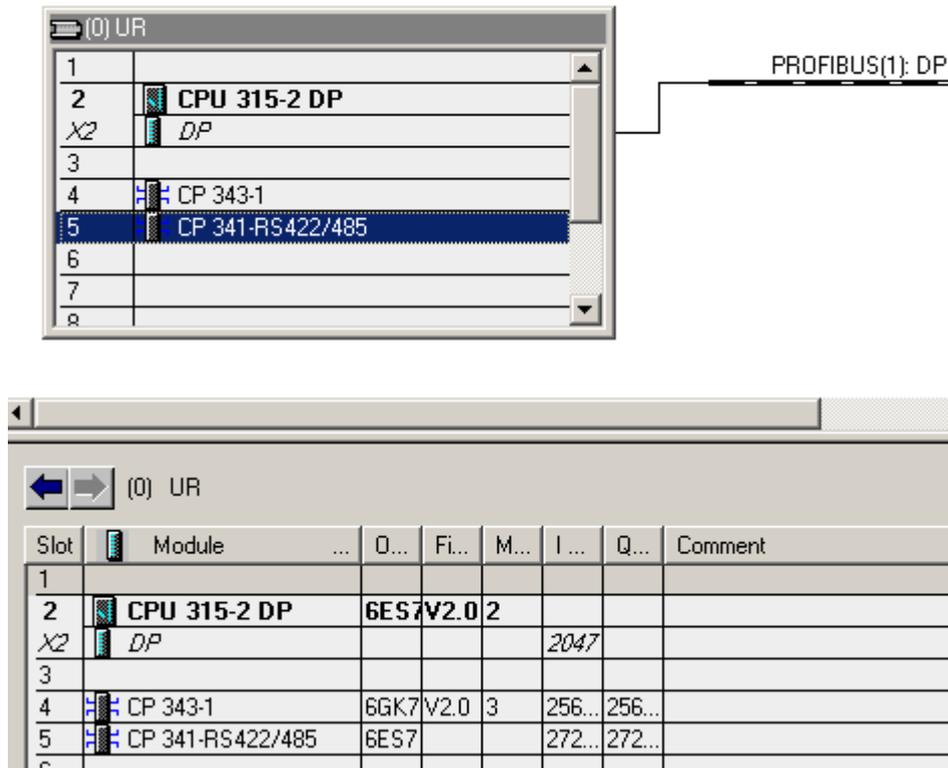


图 5 将 CP341 逻辑地址为 272

2.1.2 设置 Modbus 总线传输速率和帧字符结构

双击CP341->Parameters->Protocol中选择Modbus Master;

双击信封Protocol，选择Modbus Master设置总线传输速率和帧字符结构。

如图 6，本例传输速率为**9.6Kbit/s**，帧字符选用**8位数据位**，**1位停止位**，无校验。此设置可根据实际情况调整，原则是通信双方选择一致。

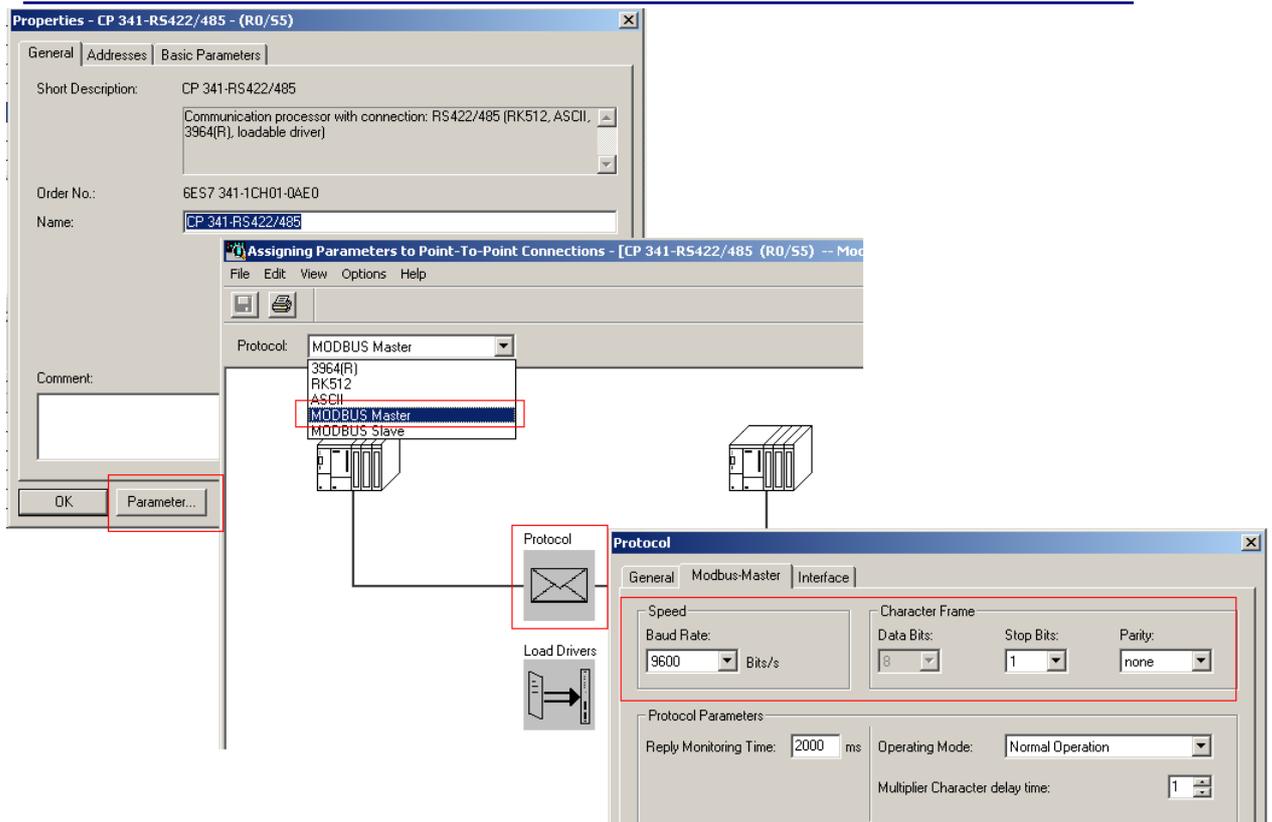


图 6 通信帧字符结构

2.1.3 设置电气接口

选择半双工 RS 485，默认设置是 R (A) 为-，R (B) 为+。此设置主要是与 RS485 A、B 两线正负定义有关，在 CP341 接线与通信对象 A、B 两线正负定义相反时，可无需修改硬件接线，可直接修改此处颠倒接线正负。如图 7 所示。

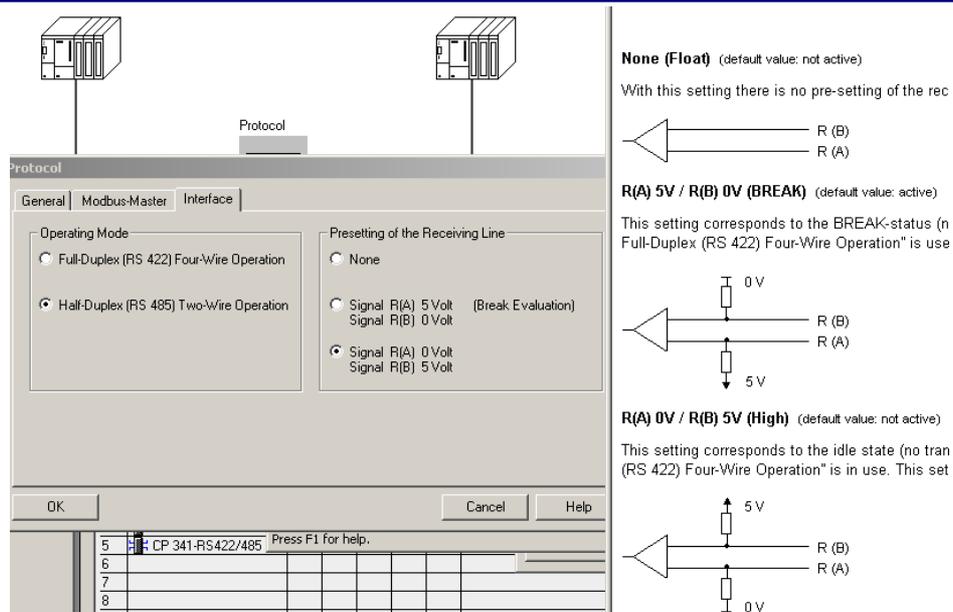


图 7 CP341 接线与通信对象 A、B 两线定义

2.1.4 Modbus 配置的下载

当配置好 Modbus 通信的参数后，在向 CPU 下载硬件组态前，要向 CP341 的 Dongle 中下载 Modbus Master 的驱动，一旦下载完成后此后无需再次下载。对于通信参数的调整只需要进行 HW 对 CPU 的硬件下载即可。

要注意的是，在下载 Dongle 时，一定要 **CPU 停机下载**。如图 8 所示

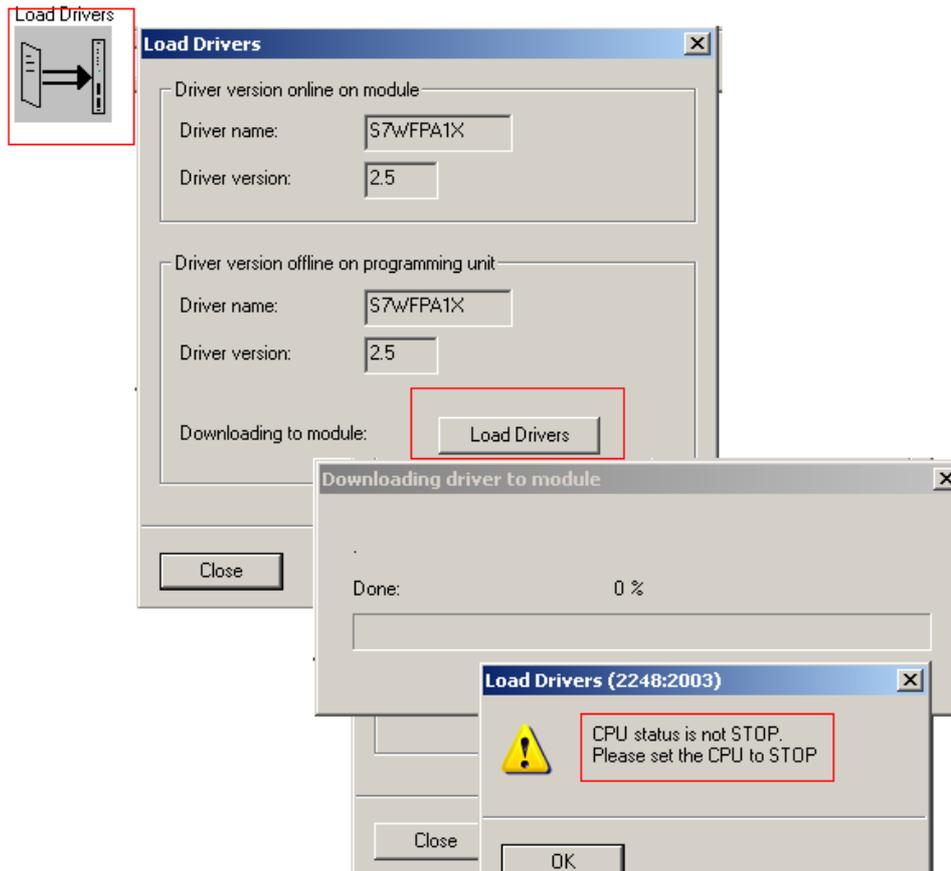


图 8 下载 Dongle 时，一定要 CPU 停机下载

2.2 CP341 作 Modbus 主站的编程

实现 CP341 作 Modbus 主站的通信程序是“P_SND_RK”FB8 负责发送控制字。编程如下：

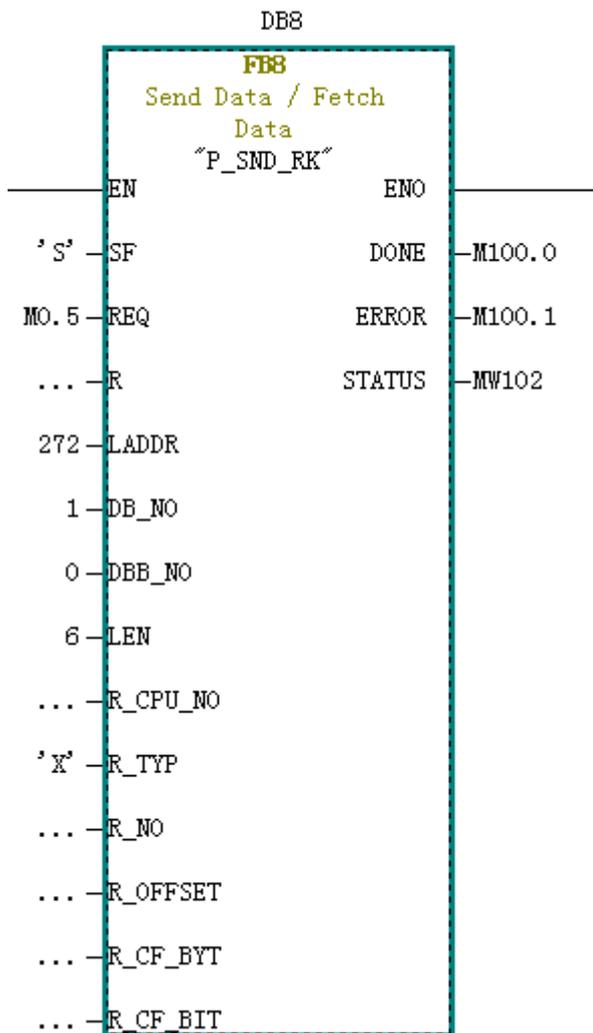


图 9 “P_SND_RK” FB8

FB8 参数说明表格 1。

SF	‘S’ 为发送，此处必须为大写的 ‘S’
LADDR	硬件组态中的起始逻辑地址，本例中为 272
REQ	发送数据触发位，上升沿触发，本例中为 M0.5，以 1s 为周期的脉冲信号
DB_NO	发送数据块号，本例中为 1
DBB_NO	发送数据的起始地址，本例中为 0
LEN	发送数据的长度，本例中暂时为 6
R_TYP	‘X’ 为扩展的数据块，此处必须为大写的 ‘X’
R	取消通信，本例始终为初始值 FALSE
DONE	发送完成位，无故障发送完成后为 true，M100.0
ERROR	错误位，为 true 说明有错误，M100.1
STATUS	状态字，标识错误代码，查看 Modbus Master 和 CP341 手册
其它参数	查看在线帮助

表 1

其中创建发送数据块 DB1 结构如图 10 所示：

Address	Name	Type	Initial value
0.0		STRUCT	
+0.0	address	BYTE	B#16#1
+1.0	code	BYTE	B#16#3
+2.0	reg_startadr	INT	0
+4.0	reg_count	INT	4
=6.0		END_STRUCT	

图 10 发送 DB 块源区域结构

创建的发送数据块 DB1，至少要有 6 个字节的长度，后面根据功能码的不同，所需长度不同，建议发送数据块创建的长度长一些。以上图为例 6 个字节 Address 为所通讯对象的 Modbus 地址为 1，code 为功能码 FC03,所读对象寄存器的起始地址为 0，所读寄存器的数量为 4，其中一个寄存器为两个字节。

此处有几个注意事项：

1) R_TYP 必须为大写的‘X’，

为小写"x"时，CP341 作为 Modbus master 时,调用 FB8 的状态字显示为 "0E4F" 错误。

注意 R_TYP 必须为大写。且对于 R_TYP 可以写的值如下：

‘D’ DB 区

‘X’ DX 区，extended data block

‘E’ I 区

‘A’ Q 区

‘M’ M 区

‘T’ T 区

‘C’ C 区

2) LEN 的长度要根据通信所需功能码来针对填写，

如下表所示

The length LEN depends on the function code used.

Function Code	Length LEN in Bytes
01	6
02	6
03	6
04	6
05	6
06	6
07	2
08	6
11	2
12	2
15	>6
16	>6

表 2

LEN 的长度与功能码的对应。

“P_RCV_RK” FB7 用于接收通信数据。编程如图 11 所示：

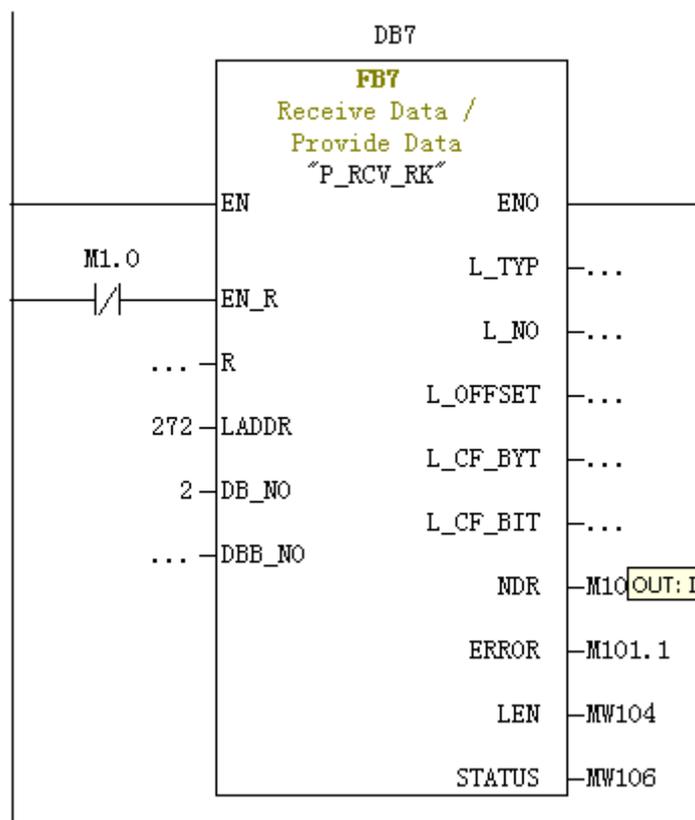


图 11 “P_RCV_RK” FB7

FB7 参数说明表格 3

LADDR	硬件组态中的起始逻辑地址，本例中为 272
DB_NO	接收数据块号，本例中为 DB2
DBB_NO	接收数据的起始地址，本例中默认为 0

LEN	接收数据的长度反馈
EN_R	使能接收位，本例中始终为 TURE
R	取消通信，本例始终为初始值 FALSE
NDR	接收完成位，无故障接收完成后为 true
ERROR	错误位，为 true 说明有错误
STATUS	状态字，标识错误代码，查看 Modbus Master 和 CP341 手册
其它参数	查看在线帮助

表 1

3. S7-200 作 Modbus 从站的设置

S7-200 作 Modbus 通信要用到自由口通信下的 Modbus Slave 库，对于此库的应用要注意的是

- Modbus Slave 库仅支持 Modbus RTU 通信模式，不支持 ASCII 通信模式。
- 目前的 Modbus Slave 库仅支持通信口 Port0。
- 使用 Modbus Slave 库时一定要注意对库分配内存区空间。否则编译后出现很多错误。

如图 12 所示：



图 12 调用的库要分配系统内存地址区

编程时使用 SM0.1 调用子程序 MBUS_INIT 进行初始化，使用 SM0.0 调用 MBUS_SLAVE，并指定相应参数。关于参数的详细说明，可在子程序的局部变量表中找到。

图 13 为 S7-200 实现 Modbus 从站的程序。

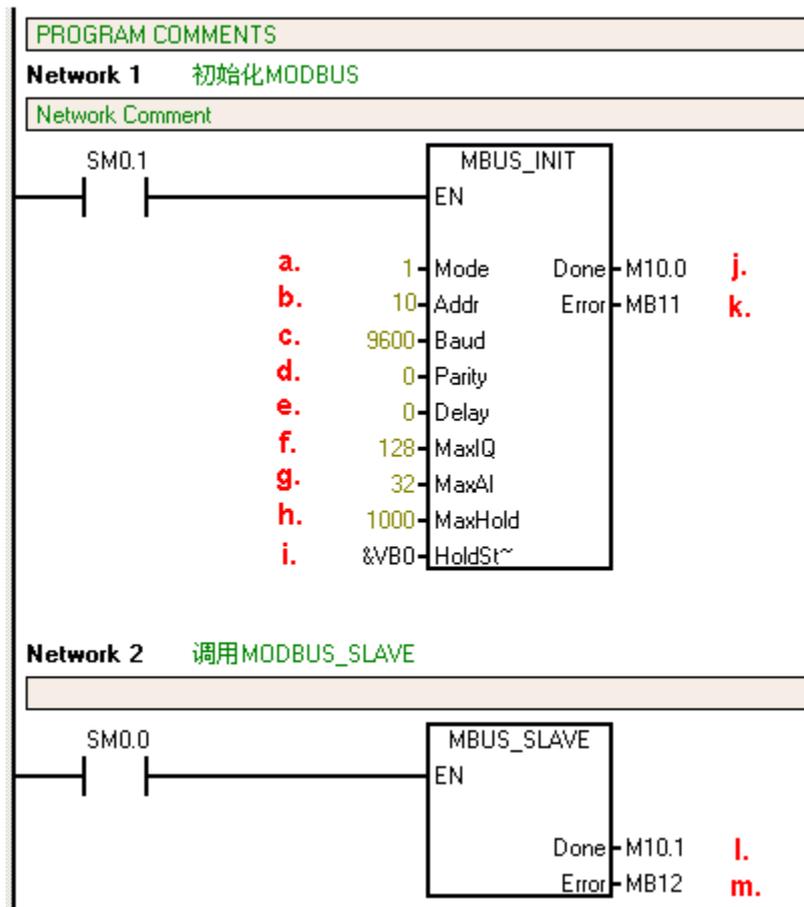


图 13 调用 Modbus RTU 通信指令库

图中参数意义如下：

- a. 模式选择：启动/停止 Modbus，1=启动；0=停止
- b. 从站地址：Modbus 从站地址，取值 1~247
- c. 波特率：可选 1200，2400，4800，9600，19200，38400，57600，115200
- d. 奇偶校验：0=无校验；1=奇校验；2=偶校验
- e. 延时：附加字符间延时，缺省值为 0
- f. 最大 I/Q 位：参与通信的最大 I/O 点数，S7-200 的 I/O 映像区为 128/128，缺省值为 128
- g. 最大 AI 字数：参与通信的最大 AI 通道数，可为 16 或 32
- h. 最大保持寄存器区：参与通信的 V 存储区字（VW）
- i. 保持寄存器区起始地址：以 &VBx 指定（间接寻址方式）
- j. 初始化完成标志：成功初始化后置 1
- k. 初始化错误代码

l. Modbus 执行：通信中时置 1，无 Modbus 通信活动时为 0

m. 错误代码：0=无错误

从程序截图中可见，S7-200 作为 Modbus 从站，从站地址为 10，接收存储区为 VB0 开始。

4. 通信测试

至此，CP341 和 S7-200 双方的程序及物理连线已经做好。在调试 S7-300 时可通过 CP343-1 以太网模块，以便可以用以太网通信调试速度快且方便。S7-200 站选用 224XP，其中 Port0 作为 Modbus 通信口，Port1 用于与笔记本的 CP5512 通信。

在进行通信测试前还要明确 Modbus 通信的功能码。

下表为 Micro 'n Power 中 S7-200 作为 Modbus RTU 从站通信功能码。

Modbus RTU 从站功能码

功能码	主站使用相应功能码作用于此从站的效用
1	读取单个/多个线圈（离散量输出点）状态。功能 1 返回任意个数输出点（Q）的 ON/OFF 状态。
2	读取单个/多个触点（离散量输入点）状态。功能 2 返回任意个数输入点（I）的 ON/OFF 状态。
3	读取单个/多个保持寄存器。功能 3 返回 V 存储区的内容。在 Modbus 协议下保持寄存器都是“字”值，在一次请求中可以读取最多 120 个字的数据。
4	读取单个/多个输入寄存器。功能 4 返回 S7-200 的模拟量数据值。
5	写单个线圈（离散量输出点）。功能 5 用于将离散量输出点设置为指定的值。这个点不是被强制的，用户程序可以覆盖 Modbus 通信请求写入的值。
6	写单个保持寄存器。功能 6 写一个值到 S7-200 的 V 存储区的保持寄存器中。
15	写多个线圈（离散量输出点）。功能 15 把多个离散量输出点的值写到 S7-200 的输出映像寄存器（Q 区）。输出点的地址必须以字节边界起始（如 Q0.0 或 Q2.0），并且输出点的数目必须是 8 的整数倍。这是此 Modbus RTU 从站指令库的限制。些点不是被强制的，用户程序可以覆盖 Modbus 通信请求写入的值。
16	些多个保持寄存器。功能 16 写多个值到 S7-200 的 V 存储区的保持寄存器中。在一次请求中可以写最多 120 个字的数据。

表 4 S7-200 作为 Modbus RTU 从站通信功能码

以下测试为现场应用中经常用到的功能码 FC01、02、03、06、16

4.1 FC01 主站读取从站多个 DO 点状态

FC01 功能下，“P_SND_RK”FB8 的 LEN 为 6，DB1 的头两个字节分别是所要读取从站的地址 10 号站（16#A），和功能码 01，如表 5 所示。图 14 为 S7-200 的 QB0 的 4 个位被传送到 DB2 的接收区。其中 Reg_num 位数为 1-2040。

地址	名称	类型	值	注释
0.0	Slave_address	BYTE	B#16#0A	从站地址
1.0	Function_code	BYTE	B#16#01	功能代码
2.0	Reg_startAdr	WORD	W#16#0	位起始地址
4.0	Reg_num	WORD	W#16#4	位数

表 5 FC01 的 SEND 源区域结构

地址	格式	当前值	新值
1	QB0	二进制 2#1111_1111	
2	QB1	二进制 2#1111_1111	
3	Vw0	无符号 0	
4	Vw2	无符号 0	
5	Vw4	无符号 0	
6	Vw6	无符号 0	
7	I0.0	位 2#0	
8	I0.1	位 2#0	
9	I0.2	位 2#0	
10	I0.3	位 2#0	
11	I0.4	位 2#0	

Address	Symbol	Display format	Status value	Modify value
1	M 0.5	BOOL	true	
2	DB1.DBB 0	"SEND".Slave_address	HEX B#16#0A	
3	DB1.DBB 1	"SEND".Function_code	HEX B#16#01	B#16#01
4	DB1.DBW 2	"SEND".Reg_startAdr	HEX W#16#0000	W#16#0000
5	DB1.DBW 4	"SEND".Reg_num	HEX W#16#0004	W#16#0004
6	DB1.DBW 6		DEC 0	0
7	DB1.DBW 8		DEC 0	0
8	DB1.DBW 10		DEC 0	0
9	DB1.DBW 12		DEC 0	0
10				
11	DB2.DBW 0		BIN 2#0000_0000_0000_1111	
12	DB2.DBW 2		HEX W#16#0000	
13	DB2.DBW 4		HEX W#16#0000	
14	DB2.DBW 6		HEX W#16#0000	
15				

图 14 FC01 的数据交换

4.2 FC02 主站读取从站多个 DI 点状态

FC02 功能下，“P_SND_RK” FB8 的 LEN 为 6，DB1 的头两个字节分别是所要读取从站的地址 10 号站（16#A），和功能码 02，如表 6 所示。图 15 为 S7-200 的 I0.0-I0.3 的四个位被传送到 DB2 的接收区。其中 Reg_num 位数为 1-2040。

地址	名称	类型	值	注释
0.0	Slave_address	BYTE	B#16#0A	从站地址
1.0	Function_code	BYTE	B#16#02	功能代码
2.0	Reg_startAdr	WORD	W#16#0	位起始地址
4.0	Reg_num	WORD	W#16#4	位数

表 6 FC02 的 SEND 源区域结构

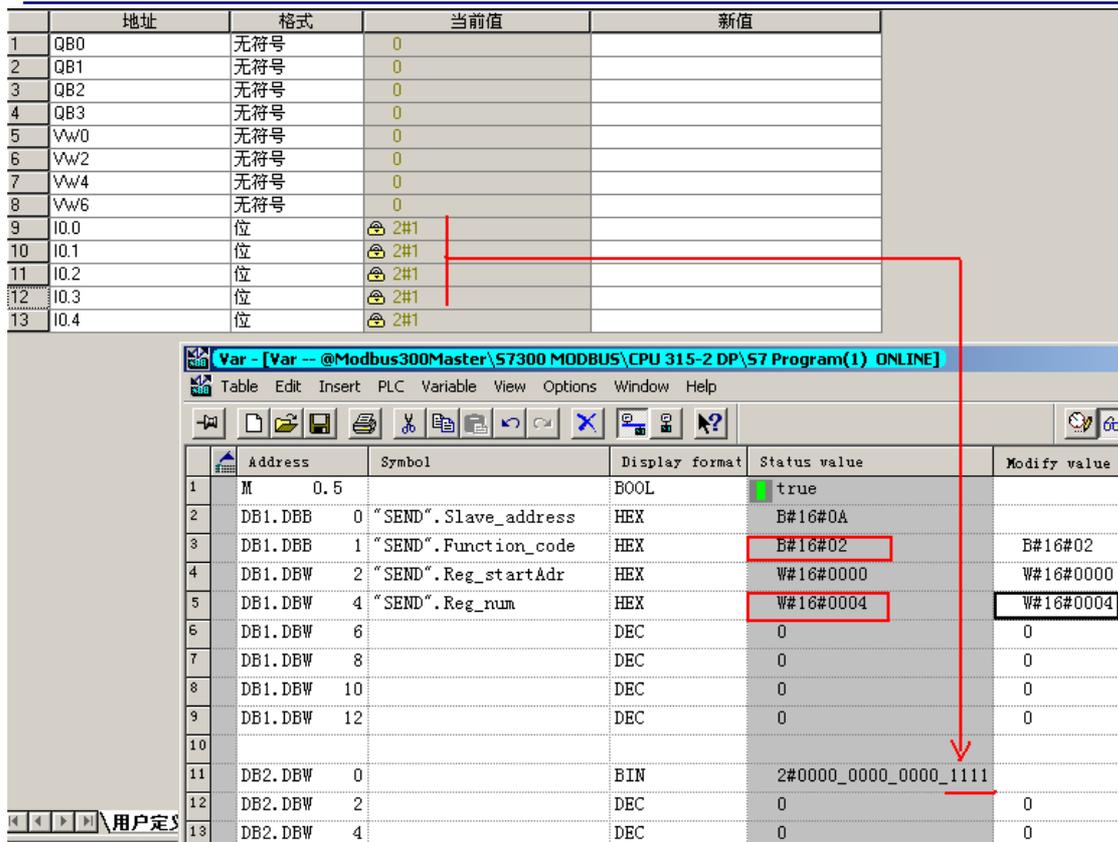


图 15 FC02 的数据交换

4.3 FC03 主站读取从站多个内部寄存器状态

FC03 功能下，“P_SND_RK” FB8 的 LEN 为 6，DB1 的头两个字节分别是所要读取从站的地址 10 号站（16#A），和功能码 03，如表 7 所示。图 16 为 S7-200 的 V 区 3 个寄存器传送到 DB2 的接收区。注意在一次请求中可以读取最多 127 个寄存器（每个寄存器 2 个字节）的数据。

地址	名称	类型	值	注释
0.0	Slave_address	BYTE	B#16#0A	从站地址
1.0	Function_code	BYTE	B#16#03	功能代码
2.0	Reg_startAdr	WORD	W#16#0	寄存器起始地址
4.0	Reg_num	WORD	W#16#3	寄存器数

表 7 FC03 的 SEND 源区域结构

	地址	格式	当前值	新值
1	QB0	无符号	0	
2	QB1	无符号	0	
3	QB2	无符号	0	
4	QB3	无符号	0	
5	VW0	无符号	1234	
6	VW2	无符号	2345	
7	VW4	无符号	3456	
8	VW6	无符号	4567	
9	IB0	无符号	0	
10	IB1	无符号	0	
11	IB2	无符号	0	
12	IB3	无符号	0	

Var - [Var -- @Modbus300Master\S7300 MODBUS\CPU 315-2 DP\S7 Program(1) ONLINE]					
Table Edit Insert PLC Variable View Options Window Help					
Address	Symbol	Display format	Status value	Modify value	
1	M 0.5	BOOL	true		
2	DB1.DBB 0 "SEND".Slave_address	HEX	B#16#0A		
3	DB1.DBB 1 "SEND".Function_code	HEX	B#16#03	B#16#03	
4	DB1.DBW 2 "SEND".Reg_startAdr	HEX	W#16#0000	W#16#0000	
5	DB1.DBW 4 "SEND".Reg_num	HEX	W#16#0003	W#16#0003	
6	DB1.DBW 6	DEC	0	0	
7	DB1.DBW 8	DEC	0	0	
8	DB1.DBW 10	DEC	0	0	
9	DB1.DBW 12	DEC	0	0	
10					
11	DB2.DBW 0	DEC	1234		
12	DB2.DBW 2	DEC	2345		
13	DB2.DBW 4	DEC	3456		
14	DB2.DBW 6	DEC	0		

图 16 FC03 的数据交换

4.4 FC06 主站写单字到从站内部寄存器

FC06 功能下，“P_SND_RK” FB8 的 LEN 为 6，DB1 的头两个字节分别是所要读取从站的地址 10 号站（16#A），和功能码 06，如表 8 所示。图 17 为 DB1.DBW4 传送到从站 VW0 的接收区。

地址	名称	类型	值	注释
0.0	Slave_address	BYTE	B#16#0A	从站地址
1.0	Function_code	BYTE	B#16#06	功能代码
2.0	Reg_startAdr	WORD	W#16#0	寄存器地址
4.0	Reg_num	WORD	W#16#1234	寄存器值

表 8 FC06 的 SEND 源区域结构

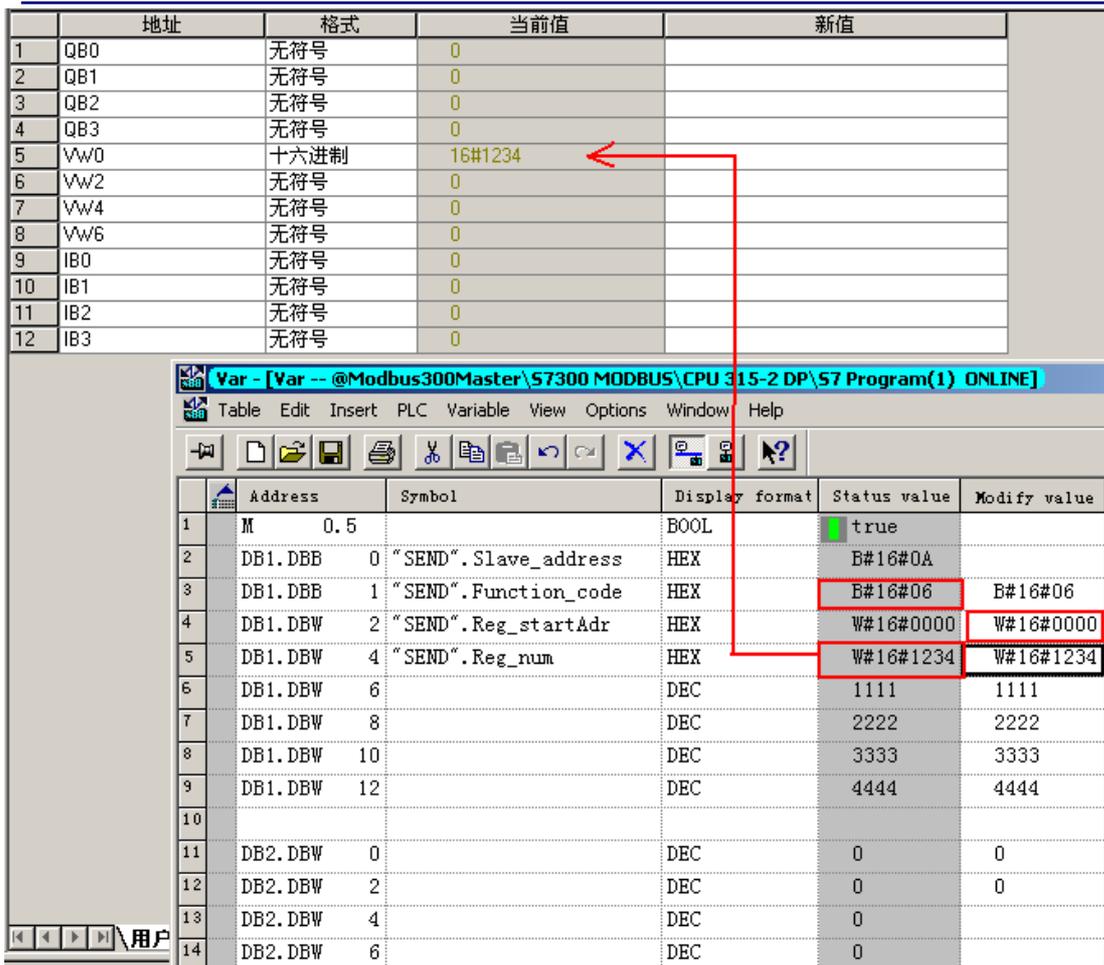


图 17 FC06 的数据交换

4.5 FC16 主站写多字到从站内部寄存器

FC16 功能下，“P_SND_RK” FB8 的 LEN 不为 6，而是发送命令及数据的总长度本例中设为 20。DB1 的头两个字节分别是所要读取从站的地址 10 号站（16#A），和功能码 16（16#10）。功能码 FC16 时，所要发送的数据从 DB1.DBW6 开始（从第 7 个字节开始）如表 9 所示。图 18 为 DB1.DBW6 开始的多字发送到 VW0 开始的接收区。Reg_num 为写寄存器的总数目。注意在一次请求中可以写最多 127 个寄存器（每个寄存器 2 个字节）的数据。

地址	名称	类型	值	注释
0.0	Slave_address	BYTE	B#16#0A	从站地址
1.0	Function_code	BYTE	B#16#03	功能代码
2.0	Reg_startAdr	WORD	W#16#0	寄存器起始地址
4.0	Reg_num	WORD	W#16#3	寄存器数目
6.0	Data1	WORD	W#16#0	寄存器值
8.0	Data2	WORD	W#16#0	寄存器值
10.0	Data3	WORD	W#16#0	寄存器值

表 9 FC16 的 SEND 源区域结构

	地址	格式	当前值	新值
1	QB0	无符号	0	
2	QB1	无符号	0	
3	QB2	无符号	0	
4	QB3	无符号	0	
5	VW0	无符号	1111	
6	VW2	无符号	2222	
7	VW4	无符号	3333	
8	VW6	无符号	0	
9	IB0	无符号	0	
10	IB1	无符号	0	
11	IB2	无符号	0	
12	IB3	无符号	0	

Var - [Var -- @Modbus300Master\S7300 MODBUS\CPU 315-2 DP\S7 Program(1) ONLINE]					
Table Edit Insert PLC Variable View Options Window Help					
Address	Symbol	Display format	Status value	Modify value	
1	M 0.5	BOOL	true		
2	DB1.DBB 0 "SEND".Slave_address	HEX	B#16#0A		
3	DB1.DBB 1 "SEND".Function_code	HEX	B#16#10	B#16#10	
4	DB1.DBW 2 "SEND".Reg_startAdr	HEX	W#16#0000	W#16#0000	
5	DB1.DBW 4 "SEND".Reg_num	HEX	W#16#0003	W#16#0003	
6	DB1.DBW 6	DEC	1111	1111	
7	DB1.DBW 8	DEC	2222	2222	
8	DB1.DBW 10	DEC	3333	3333	
9	DB1.DBW 12	DEC	4444	4444	

图 18 FC 16 的数据交换

注 1: 如果有多个 RTU 从站需要 Modbus 主站轮询读取通信, 那么可以参考《CP341 Modbus RTU 多站点轮询》一文, 非常受益。

注 2: CP341 做从站, S7-200 做主站的通讯介绍也会随后完成。

附录一 推荐网址

自动化系统

西门子（中国）有限公司

工业自动化与驱动技术集团 客户服务与支持中心

网站首页: www.4008104288.com.cn

自动化系统 下载中心:

<http://www.ad.siemens.com.cn/download/DocList.aspx?Typeld=0&CatFirst=1>

自动化系统 全球技术资源:

<http://support.automation.siemens.com/CN/view/zh/10805045/130000>

“找答案”自动化系统版区:

<http://www.ad.siemens.com.cn/service/answer/category.asp?cid=1027>

驱动技术

西门子（中国）有限公司

工业自动化与驱动技术集团 客户服务与支持中心

网站首页: www.4008104288.com.cn

驱动技术 下载中心:

<http://www.ad.siemens.com.cn/download/DocList.aspx?Typeld=0&CatFirst=85>

驱动技术 全球技术资源:

<http://support.automation.siemens.com/CN/view/zh/10803928/130000>

“找答案”驱动技术版区:

<http://www.ad.siemens.com.cn/service/answer/category.asp?cid=1038>

注意事项

应用示例与所示电路、设备及任何可能结果没有必然联系，并不完全相关。应用示例不表示客户的具体解决方案。它们仅对典型应用提供支持。用户负责确保所述产品的正确使用。这些应用示例不能免除用户在确保安全、专业使用、安装、操作和维护设备方面的责任。当使用这些应用示例时，应意识到西门子不对在所述责任条款范围之外的任何损坏/索赔承担责任。我们保留随时修改这些应用示例的权利，恕不另行通知。如果这些应用示例与其它西门子出版物(例如，目录)给出的建议不同，则以其它文档的内容为准。

声明

我们已核对过本手册的内容与所描述的硬件和软件相符。由于差错难以完全避免，我们不能保证完全一致。我们会经常对手册中的数据进行检查，并在后续的版本中进行必要的更正。欢迎您提出宝贵意见。

版权© 西门子（中国）有限公司 2001-2008 版权保留

复制、传播或者使用该文件或文件内容必须经过权利人书面明确同意。侵权者将承担权利人的全部损失。权利人保留一切权利，包括复制、发行，以及改编、汇编的权利。

西门子（中国）有限公司