CM3000 切纸机控制器

使用说明

上海御能动力科技有限公司

目 录

1.	安全注意事项	4 -
2.	开机初始化过程	5 -
3.	密码	6 -
4.	界面及按钮功能介绍	7 -
	4.1 界面功能区域介绍	7 -
	4.2 按钮及相关功能介绍	8 -
	4.2.1 编程模式	8 -
	4.2.2 手动模式	11 -
	4.2.3 半自动模式	12 -
	4.2.4 全自动模式	12 -
	4.2.5 帮助模式	13 -
	4.3 状态指示	13 -
	4.3.1 刀后距离	13 -
	4.3.2 裁切计数	13 -
	4.3.3 刀前距离	14 -
	4.3.4 光幕状态	14 -
	4.3.5 切刀状态	14 -
	4.3.6 压纸器复位	14 -
	4.4 软键盘	15 -
5.	物理键盘	17 -

6.	操作	说明19 -
	6.1	编程模式19-
		6.1.1 查询程序列表 19 -
		6.1.2 选择程序 20 -
		6.1.3 编辑程序名 20 -
		6.1.4 删除程序 21 -
		6.1.5 打开程序21 -
		6.1.6 创建一个程序22-
		6.1.7 编辑程序中一条指令 24 -
	6.2	手动模式26-
		6.2.1 手动裁切26 -
		6.2.2 中限位有效、前限位有效设置 27 -
		6.2.3 参数设置27 -
		6.2.4 基准设置 30 -
		6.2.5 计数器清零 31 -
		6.2.6 示教31 -
		6.2.7 检修32 -
	6.3	半自动模式33 -
	6.4	全自动模式34 -
7.	上传	图片38-
8.	技术	参数 39 -

1. 安全注意事项

切纸机控制器本身为低压(24v)工作的电子装置,无任何 安全隐患。但控制器应用于切纸机设备后,若对控制器的使用不 当,将导致设备安全事故乃至操作者人身安全事故。

- 开机前须确认工作台面无任何异物。尤其注意检查切刀 下方、压纸器下方、推纸器行程范围内无任何异物。
- 基准距离设置不当将导致推纸器撞击刀架,该距离设置 须保证准确无误。
- 控制器的检修工作模式是为方便设备故障排除、维修而 设计,进入该模式后,设备的安全锁定逻辑不起作用。
 因而,进入该模式工作的操作者须经培训后的授权人员。
- 自动工作模式下,设备将自动下刀并连续裁切,进入该 模式前须确认设备当前使用环境安全,并在工作过程中 密切注意设备运行情况,严禁将手伸入裁切区域。
- 为保证安全,控制程序在进入检修及自动工作模式前要 求输入对应密码。使用人员须执行有效的密码管理,防 止密码形同虚设。

2. 开机初始化过程

控制器开机时,首先执行内部自检。执行自检程序时,屏幕显示生产厂商的介绍画面。自检时,为确保原点检测传感器能正常工作,此时若原点检测传感器处于被感应状态(如推纸器刚好在原点),则提示"推纸器原点信号故障"。操作者需要先解决原点故障,或关机后手动前行推纸器适当距离,然后重新开机。

开机自检通过后,控制器显示 "运行"或"检修"设备的 选择界面。若点"检修"按钮,则要求输入密码,控制器默认的 检修密码为"11111"。检修界面介绍见 6.2.6。 若点"运行",则 控制器引导推纸器慢速后退寻找原点,此时屏幕显示"推纸器正 在寻找原点,请稍候!"。直至原点传感器被感应,推纸器又以非 常缓慢的速度前行,至传感器无感应后停止。复位完成。注意: 点"运行"前,须先确认工作环境安全、工作台面无任何异物。 系统复位完成后,系统默认进入编程模式并打开上次使用过

系统复位元成后,系统默认进入编程模式升打开上次使用过 的程序,等待操作。

- 5 -

3. 密码

控制器设置了以下工作密码:

- 检修密码: 该密码是为避免非受训人员因误操作而进入 检修工作模式。出厂默认的检修密码"11111"。
- 全自动模式密码: 该密码是为避免操作人员因误操作而 进入全自动工作模式,出厂默认的全自动模式密码 "22222"。
- 注册码:该密码是设备生产商授予客户使用设备的密码, 由生产商提供给客户。该密码输入控制器后,控制器才 能正常工作。注册码分不同时效,最长则为终身有效。

- 6 -

4. 界面及按钮功能介绍

4.1 界面功能区域介绍

界面功能布局图见图一。



图一、界面功能布局图

#1 区域:程序模式选择与指示区域。控制器共有五个工作模式,操作时在触摸屏上点击对应的按钮,程序便会进入相应的工作模式。同时,该模式按钮从蓝色待选状态转呈标色高亮状态,表示控制系统工作于此模式。

#2 区域:工作内容显示区域。视具体工作模式下不同内容显示,同时,点击该区域有关内容的位置,具有对应的功能(详见第五节操作介绍)。

#3 区域:具体模式下的工作程序名称指示。例如:正在

编程模式下进行 01 号程序等分编程时,指示"等分编程 01 号程序"。

#4 区域:操作按钮区域,选择不同功能的子程序等。

#5 区域:操作按钮区域,翻屏、退出、动作确认等。

#6 区域:设备工作状态指示区域,指示设备主要功能部件的状态、出错,及系统时钟等信息。

#7 区域:刀后距离指示区域。指示当前刀后距离。

4.2 按钮及相关功能介绍

4.2.1 编程模式

国编程

编程模式。控制器执行裁切程序的编写与保存。该 模式下,有标签编程、等分编程、手工编程、程序名编辑、 所有程序列表等不同功能的子程序。

「」」 标签编程按钮。系统执行标签编程功能。物理键盘 F1 键。标签编程是一个自动编程工作状态。只要设定好标签距 离、废边距离及总长度,即第一刀刀后距离,系统便生成在 总长度至极限距离范围内按照标签距离、废边距离交替裁切 的程序。为便于操作者拿取裁切后的成品纸张,系统在程序

- 7 -

最后自动生成一条推纸指令, 推纸距离 10cm。

F3 🛨

F4 😿

删除按钮。系统执行指令删除或程序删除功能。物理 键盘 F4 按钮。

当删除一条指令时,操作者选中待删除指令,按此按钮, 系统则删除选中的指令。

当删除程序时,操作者程序列表界面中选中待删除程序 后,按此按钮,系统询问是否确认删除,确认后,则删除当 前选中的程序。操作见 5.1.4。



动作编辑按钮。系统执行指令的动作编辑。物理键盘为 F5 键。指令动作有三个: 裁切、推纸、吹风。选中待编辑的指令,每按一次该按钮,则指令动作在裁切与推纸二者中

循环改变。

F3

社学者。
程序名编辑按钮。此按钮在查询程序列表界面中出现。系统对所选择的程序进行名称编辑。物理键盘上为 F3 键。
程序名可用数字或字母表达,共八位。操作见 5.1.3。



4.2.2 手动模式

①手动

手动模式。控制器在手动模式下有手动裁切、参数 设定、基准距离设定、检修及示教编程等功能。

^{F1}

参数设定。系统执行参数设定程序。允许操作者定义 极限距离、选择伺服速度、设定系统时间及动作延时等。操 作介绍见 6.2.3。



全检修。系统执行检修程序。输入、输出信号状态实时显示,并允许操作者对压纸、裁切、吹风乃至伺服使能、方向、转动等输出项产生独立输出。操作介绍见 6.2.6。



基准设置。基准设置即标定刀后距离。操作介绍见

6.2.4

载切计数器清零。每裁切一次, 裁切计数器计数一次, 每次累加。按此按钮, 则对裁切计数器中的累加数据清零。

F5 **C**

示教编程。系统执行示教编程。示教编程时,操作者 只要完成一系列推纸、裁切等动作,这些动作将被系统以程 序形式记录下来,操作者可以将这个程序保存并供今后重复 使用。操作介绍见 6.2.5。

4.2.3 半自动模式

()半自动

半自动模式。系统以人工参与的方式执行裁切程序。 该模式下,系统按照程序内容自动完成推纸,但每次裁切需 要人工操作手动按钮后才能完成。

F1

一程序选择。系统进入编程模式下的工作程序编辑界 面。供操作者修改该工作程序。

4.2.4 全自动模式



全自动模式。系统以全自动方式执行裁切程序。该模

式下,系统按照程序步骤自动执行推纸与裁切。为保证安全, 程序的第一条裁切指令需要人工按下手动按钮后才能启动, 程序启动后能够自动完成所有的裁切。

	4.2.5	帮助模式
--	-------	------

?帮助

帮助模式。系统显示操作使用说明。

4.3 状态指示

4.3.1 刀后距离



显示切刀到推纸器的距离。

4.3.2 裁切计数

123 裁切次数累计。该计数器允许人工清零。断电后该计数器清零。

4.3.3 刀前距离

《 纸张前端至切刀的距离。每次裁切后,刀前距离清 零。

4.3.4 光幕状态

光幕遮挡状态指示。当光幕无遮挡时,其下方指示为绿 色圆点,如果有遮挡,其下方指示为红色圆点。

4.3.5 切刀状态

% 切刀复位状态指示。当切刀在最高位时,其下方指示为 绿色圆点,如果离开最高位,其下方指示为黄色圆点。

4.3.6 压纸器复位

上 压纸器复位状态指示。当压纸器在最高位时,其下方指 示为绿色圆点,如果不在最高位,其下方指示为黄色圆点。

4.4 软键盘

点击屏幕适当区域, 会弹出软键盘供数值输入。软键盘 如下图二:



图二 软键盘

软键盘最上部灰色空白区为提示区域,该区域提示输入 数据的含义及允许数值范围。当输入超范围的非法数据时, 系统不接受该数据并发出警报声提醒。

灰色区域下方的白色框为待录入数据显示区域,所显示 的数据已由键盘输入,但尚未录入系统。按下"OK"键后, 则被系统接受。

最下方为按键区域,按键的功能如下:

擦除。擦除最近输入的一个数字或字符





ESC 退出。退出当前输入状态,退出时待录入数据不会

被保存。

OK 确认。待录入数据被系统接受。

当需要输入字母时,连续点击对应按钮,则输入内容从 数字到字母循环显示,待显示到想要的字母时停止点击即可。

5. 物理键盘

物理键盘见图三。



F1-F8 功能键。同一个功能键,随工作界面不同其功能也不同。具体功能则由工作界面上对应的图标定义。如在编程-查询列表工作界面,F3 功能键与 图标功能相同,即编辑程序名。F7 及 F8 为备用键,暂无功能定义。

擦除。擦除最近输入的一个数字或字符。

了清除。清除全部待录入数据。

▲ 退出当前输入状态,退出时待录入数据不会被保存。

○K 确认。待录入数据被系统接受。

1 上移选中指示条。选中指示条表示其所指向的程序或指令被选中。

↓ 下移选中指示条。

功能切换。与有双重功能的按键同时使用,并产生功能键下档内容所定义的功能。

6. 操作说明

6.1 编程模式

6.1.1 查询程序列表

操作者可以在查询列表界面查阅所有程序。并可打开某个 程序,进行程序编辑。

操作:在任何操作界面点"编程"模式按钮,则系统打开 上次使用过的程序。在此界面点 "ESC"退出按钮,则系统进 入程序列表界面。此时,屏幕上列出了所有的工作程序,见下 图四。

在查询列表界面,操作者可编辑程序名、删除程序、选择 程序、打开程序等。



图四 程序列表

6.1.2 选择程序

程序选择是对一个程序进行编辑的前提条件。即便是创建 新程序,也需要先完成对一个空白程序的选择。

操作: 点击欲选择程序的名称,或物理键盘 ↑ 和 ↓ 键, 让选中指示条指向对应程序,表示该程序被选中。如上图四, 表示 3 号程序被选中。

6.1.3 编辑程序名

操作:选择程序后,点击 🗺 按钮,或物理键盘 F3 键,屏

6.操作说明

幕上弹出软键盘。点击键盘选择不同的数字或字母,按**×**键, 所选择的数字或字母会显示在程序名上,编辑完成。

6.1.4 删除程序

操作:选择程序后,点击 🐄 按钮,或物理键盘 F4 键,屏 幕上弹出确认对话框,见下图五。点"确认"后,所选程序被 删除。点"取消"后,删除无效,原程序保留。



6.1.5 打开程序

操作:双击程序名,或选择程序名后点 一,或选中程序 后按物理键盘 OK 键,该程序被打开,并进入该程序的编辑状态。 6.1.6 创建一个程序

6.1.6.1 标签编程

操作:1) 选择好程序(操作见 6.1.2),点击 运 按钮; 或按物理键盘 F2,则对该程序进行标签编程。工作界面如下图 六。



图六 标签编程

2) 点击输入数据区域,操作界面会弹出软键盘;或在物

理键盘上直接输入数据,用↑和↓键切换输入内容;

- 分别输入总长距离、标签距离、废边距离。或物理键 盘上直接输入数据;
- 4) 点击"确认" 🥪,或物理键盘 OK 则生成程序;

5) 点击"确认" ✓ , 或物理键盘 OK, 则保存程序; 编程时系统默认每一步骤的动作为裁切。操作者可通过屏 幕或物理键盘更改任一步骤的动作(6.1.7.1)。

6.1.6.2 等分编程

1) 选择好程序(操作见 6.1.2),点击 步短;或物理键 盘上按 F2,则对该程序进行等分编程。如下图七。



图七 等分编程

2) 点击输入数据区域,操作界面会弹出软键盘;或在物

理键盘上直接输入数据,用▲和↓键切换输入内容

- 3) 分别输入总长距离、份数,并确认
- 4) 退出软键盘
- 5) 点击"确认" 🥪,则生成程序
- 6) 点击"确认" 🛩,则保存程序

说明:编程时系统默认每一步骤的动作为裁切。操作者可通过 屏幕或键盘更改任一步骤的动作(6.1.7.1)。

6.1.6.3 手工编程

除标签编程与等分编程外,操作者还可通过手工编程 来完成任意编程。操作:

1) 选择好程序(操作见 6.1.2),点击 ✓ 按钮(也可双 击程序名);或物理键盘 OK 键,则打开该程序,并进入编程。

2) 点击程序指令中刀后距离区域,弹出软键盘,输入刀 后距离,按 OK。或物理键盘上选中指令,直接输入刀后 距离数据,按 OK。

3) 全部指令输入完成后,按ESC键,退出软键盘

4) 点击 按钮,或物理键盘 OK 键,程序被保存。

6.1.7 编辑程序中一条指令

6.1.7.1 动作编辑

每一指令有二个动作选择:下刀裁切与推纸。下刀裁切表 示推纸到位后,需要裁切。推纸表示推纸后不需要下刀裁切。 操作:

1) 打开一个程序并选中待编辑的指令

- 点击[●],或双击指令中动作图标,或物理键盘 F5 键,则该指令的动作被更改,动作图标指示更改后的动作功能。
- 3) 点 🛩 按钮,或物理键盘 OK 键,程序被保存。

6.1.7.2 插入一条指令

操作:

1) 选中待插入指令下面的一条指令,或通过物理键盘 ↑

和↓键来移动选中光标至待插入指令下的一条指令

- 2) 按¹³, 或物理键盘上的 F3 键
- 3) 程序中就多出一条指令的空间供编辑
- 4) 编辑完成后,或物理键盘 OK 键,程序被保存。
- 6.1.7.3 删除一条指令

操作:

1) 选中待删除指令,或通过物理键盘 ↑ 和 ↓ 键来移动选

中光标至待删除指令

手动模式下的工作界面如图八

- 2) 按¹⁴3, 或物理键盘上的 F4 键。该条指令被删除。
- 3) 完成后,点 ✓ 按钮,或物理键盘 OK 键,程序被保存。

6.2 手动模式



图八 手动模式

6.2.1 手动裁切

操作:

1) 点击刀后距离区域,弹出软键盘,或直接在物理键盘上

输入

- 2) 输入推纸后的刀后距离
- 3) 点击 按钮, 或物理键盘 OK 键, 则推纸器行进至设 定距离
- 4) 双手同时按下左、右手操作按钮,并保持约1秒钟
- 5) 系统将完成压纸、裁切、复位等一系列动作而完成一次 裁切。
- 说明:输入距离受极限距离约束,系统不接受超出极限距离的数据。

6.2.2 中限位有效、前限位有效设置

根据设备实际情况,设定前限位有效或中限位有效。屏幕 上箭头所指为当前工作状态,当前工作状态字体暗色显示,表 示已经选择了。待选工作状态字体明色显示,表示可选。操作:

1) 点击待选工作状态的箭头位置

2) 红色箭头则掉头指向所选工作状态,选择完成。

6.2.3 参数设置

在手动模式界面,点[™]☎ 或物理键盘 F1,进入参数设置界 面。见图九



图九 参数设置

6.2.3.1 限位距离

后限位是推纸器允许后退的最远距离。

中限位是推纸器允许前进的最远距离(系统设置为中限位有效时)。

前限位是推纸器允许前进的最远距离(系统设置为前限位有效时)。

操作:

1) 点击数值显示区域,弹出软键盘,或通过物理键盘的

↑和↓键选中想要修改的参数,

- 2) 在键盘上输入具体数据
- 3) 点 OK 确认,数据被系统接受

4) 点击 ✓ 按钮,或物理键盘 OK 键,则系统数据被修 改,输入数据有效。

6.2.3.2 压纸器延时

裁切下刀在压纸开始后延迟一段时间才启动,系统默认 1000ms 延时时间。

操作:点击压纸延时显示区域,弹出软键盘。其它操作方法参考 6.2.3.1 限位设置。

6.2.3.3 系统时钟

设置操作:点击年、月、日、时间显示区域,系统弹出软键盘。其它操作方法参考 6.2.3.1 限位设置。

6.2.3.4 系统注册

控制器的正常运行依赖于授权码的有效期。如果输入控制器的授权码是长期有效码,则用户使用此授权码一次性注册后即能长期使用设备。如果输入控制器的授权码是短期有效码,则控制器显示屏会提醒剩余天数。授权码到期后,系统将停止工作。用户需要向制造商索要新的授权码,输入系统重新注册后才能工作。操作:

- 1) 点击系统注册,或物理键盘 F6,弹出注册界面,
- 2) 读取屏幕上显示的设备 ID 编号,将此编号报给设备制造商,
- 3) 设备制造商根据 ID 号,及有效期长短给予新的授权 码,
- 4) 输入有效期及授权码,
- 5) 点击 按钮,或物理键盘 OK 键,则系统进入正常 工作状态。

6.2.4 基准设置

在手动模式界面,点 🔤 或物理键盘 F3,进入基准设置 界面。见图十





测量实际刀后距离,将测量值输入到系统。操作:

- 1)点击刀后距离数值区域,弹出软键盘,或直接在物理 键盘上输入
- 2) 在键盘上输入具体数值
- 3) OK 键确认
- 4) 点击 🛩 按钮, 或物理键盘 OK 键, 则数据被保存

6.2.5 计数器清零

操作:点击¹⁰,或物理键盘 F4 键。则将裁切计数器清零。

6.2.6 示教

示教工作状态下,控制器具有记录功能。操作者在完成一 系列的推纸、切纸动作后,这个过程被系统以切纸程序方式记 录下来。作为一个切纸程序,它在今后的使用中可被调用。操 作:

- 点击¹按钮,进入示教工作状态。系统打开默认工作 程序。若要更改程序,则先进入编程模式,选中想要的 工作程序(见 6.1.2)。然后进入手动模式,再进入示教。
- 2) 点击刀后距离区域,弹出软键盘,或物理键盘选择指令,

- 3) 输入距离并 OK 键确认
- 同时按下左右手动按钮,则设备完成一次裁切。此时该 动作被记录。
- 5) 重复步骤3)-6), 至切纸完成。
- 6) 点击 🔚 按钮,程序内容被保存

6.2.7 检修

在手动模式界面,点 🥍 或物理键盘 F2,进入检修界面。

进入检修工作界面时,需输入密码"11111"。

检修工作状态下,控制器显示所有输入输出口的当前信号 状态,并可通过按键单独改变输出口信号状态。该工作状态为 设备维护检修而设计,方便检查各个输入输出是否正常。操作 界面见图十一

安全光栅	推纸原点	0 伺服 转动
急停按钮 主机供电	伺服准备	1 伺服 方向
风机供电	伺服使能	2 伺服
换刀开关	伺服方向	使能
左手按钮	刀离合器	3 切刀
右手按钮	压纸器位置	裁切
脚踩踏板	吹风电磁阀	4 压纸
压纸归位	输出脉冲	动作
切刀半周	编码器计数	5 吹风
切刀高位	双手按下	电阀
切刀停止		6 退出

图十一 检修

从"安全光栅"到"伺服准备",共14个输入信号,当任 何一个信号状态改变时,对应的显示会改变。从"伺服使能" 到"吹风电磁阀",共5个输出信号,它们的输出状态可通过点 击屏幕右侧对应的按钮来改变。

编码器计数是指示手轮(微调推纸器位置)发出多少个脉冲数。

6.3 半自动模式

系统以人工参与的方式执行裁切程序。该模式下,系统按 照程序内容自动完成推纸,每次裁切需要人工操作按钮后才能 完成。操作:

1) 点击 进到进入半自动工作模式,或物理键盘上按

半自动/ 全自动

- 2)系统打开最近一次使用过的程序。若打开的程序不是 想要运行的程序,则点击² 进入选择程序界面(见
 - 6.1.2),选择想要的工作程序,然后进入半自动模式,
- 3) 选择一条指令,
- 4)点击 ✓ 按钮,或物理键盘 OK 键,则推纸器行进到 指令所规定的刀后距离,
- 5) 同时按下左右手手动按钮,则系统完成一次裁切
- 6) 系统自动执行下一条指令的推纸,
- 7) 重复5)-6) 直至完成全部裁切。

6.4 全自动模式

操作:

1) 点击 2 建 进入自动工作模式,或物理键盘上同时按

Shift 和 ^{半自动/}全自动,

 2)系统打开最近一次使用过的程序。若打开的程序不是 想要运行的程序,则点击² 进入选择程序界面(见 6.1.2),选择想要的工作程序,然后进入全自动模式,

- 33 -

- 3) 选择一条指令,
- 4) 点击 ✓ 按钮, 或物理键盘 OK 键,则推纸器行进到 指令所规定的刀后距离,
- 5) 同时按下左右手手动按钮,
- 6)系统自动完成一次裁切并继续执行以后所有的指令直 至程序结束,
- 7) 系统自动退回推纸器至第一条指令的刀后距离。

7. 上传图片

控制器允许设备生产商上传一张图片,该图片在控制器 开机时显示。图片要求: BMP 位图 800*480 像素。

8. 技术参数

- 1. 供电电源: 24V(DC)/4A 开关电源
- 2. 工作环境温度:使用环境:温度 -10~+60°C;湿度≤90%RH
- 3. 屏幕规格:7寸触摸式,16.7M色
- 4. 内存容量: 100个切纸程序,每个程序 100条指令
- 5. 功耗: 控制器自身功耗小于 10W
- 6. 输入端口数: 16 路开关量输入
- 7. 输出端口数: 4 路开关量输出、4 路继电器输出、2 路 PWM 输出
- 8. 通讯: 1路 RS232 接口
- 9. 电源输出: DC 5V/1A, 直接驱动手轮供电。DC 24V/0.7A,直接驱动光栅供电。
- 10. 外形尺寸:



11. 安装要求:

设备面板开孔及安装立柱要求如下:





1、输入信号



附录

输出信号1

-0

33

1

-0

2、输入信号2



接近开关导线标色: 棕色: 24v 黑色: 信号输出 蓝色: 0v	黄 —— 橘 禄 蓝 ——	 接伺服控制器 DB44插头之31脚- (OCS) 接伺服控制器 DB44插头之33脚- (SIGN-) 接伺服控制器 DB44插头之24脚- (PULSE) 接伺服控制器
手轮导线标色及连接要求:	白	DB44插头之12脚 ⁻ (COM-)
棕色: 5v (由设备原来的电源提供) 黑色: 编码输出A	灰 ——	 接伺服控制器 DB 44插头之2脚 (COM+)
灰色:编码输出B		
蓝色: Ov (须同时与设备原来5v电源的负端		
连接)		
		接伺服控制器

3、伺服控制

黑



4、输出控制



注. 吹风控制中间继电器为右起第四个继电器

附录